

Ein alternativer Beweis, der nicht per Induktion nach dem Formelaufbau, sondern durch Verwendung von ET-Spielen bzw. Hin- und Her-Systemen vorgeht, wird in Gaifmans Originalarbeit skizziert und im Buch von Ebbinghaus und Flum ausführlich dargestellt. Dieser "modelltheoretische" Beweis liefert allerdings nicht unmittelbar einen Algorithmus, der bei Eingabe einer Formel eine äquivalente Formel in GNF berechnet.

Im Folgenden werden 2 Anwendungsbereiche des Satzes von Gaifman vorgestellt:

(1) Nicht-Ausdrückbarkeits-Resultate:

Der Satz von Gaifman liefert ein Werkzeug, um zu zeigen, dass bestimmte Eigenschaften und Anfragen nicht in der Logik erster Stufe formalisiert werden können: die Gaifman-Lokalität der Logik erster Stufe. (Details: in Kapitel 4.2)

(2) Algorithmische Meta-Theoreme:

Die Transformation in Gaifman-Normalform

kann oft als erster Schritt verwendet werden, um effiziente Algorithmen für Berechnungsprobleme, die durch FO-Formeln gegeben sind, zu entwickeln (Details: in Kapitel 4.3).

4.2 Die Gaifman-Lokalität der Logik erster Stufe

Definition 4.12 : (Anfragen)

Sei σ eine Signatur und sei $k \in \mathbb{N}_{\geq 1}$.

(a) Eine k-stellige Anfrage ist eine Abbildung q , die jeder σ -Struktur \mathcal{M} eine k-stellige Relation $q(\mathcal{M}) \subseteq A^k$ zuordnet.

(b) Sei S eine Klasse von σ -Strukturen.

Eine k-stellige Anfrage q heißt

FO-definierbar auf S , falls es eine

FO[σ]-Formel $\varphi(\vec{x})$ mit freien Variablen $\vec{x} = x_1, \dots, x_k$ gibt, so dass für alle $\mathcal{M} \in S$

gilt: $q(\mathcal{M}) = \{ \vec{a} \in A^k : \mathcal{M} \models \varphi[\vec{a}] \}$.

Beispiel 4.13

Sei $\sigma := \{E\}_2$.

Die 1-stellige Anfrage Isolierte-Punkte, die jedem Graphen $G = (V, E)$ die Menge

$$\text{Isolierte-Punkte}(G) := \left\{ v \in V : \begin{array}{l} \text{es gibt in } G \\ \text{keine Kante} \\ \text{von oder zu } v \end{array} \right\}$$

ist \mathcal{F}_0 -definierbar (auf der Klasse aller Graphen)

durch die Formel

$$\varphi(x) := \neg \exists y (E_{xy} \vee E_{yx}).$$

In Definition 3.29 haben wir bereits den Begriff der Hanf-Lokalität (als Eigenschaft von Strukturklassen) kennengelernt. Ein etwas anderer Lokalitätsbegriff, der sich nicht auf Strukturklassen, sondern auf Anfragen bezieht, ist die folgendermaßen definierte Gaifman-Lokalität:

Definition 4.14 (Gartman-Lokalität)

Sei σ eine relationale Signatur, sei S eine Klasse von σ -Strukturen, und sei $k \in \mathbb{N}_{\geq 1}$.

Eine k -stellige Anfrage q heißt Gartman-lokal auf S , falls es Zahlen $r, m \in \mathbb{N}$ gibt, so dass für alle $\mathcal{M} \in S$ und alle $\vec{a} \in A^k$ und alle $\vec{b} \in A^k$ gilt:

Falls $\mathcal{M}_r^{\vec{a}} \equiv_m \mathcal{M}_r^{\vec{b}}$, so

$$\vec{a} \in q(\mathcal{M}) \iff \vec{b} \in q(\mathcal{M}).$$

Aus dem Satz von Gartman folgt unmittelbar, dass die Logik erster Stufe nur Gartman-lokale Anfragen definieren kann:

Satz 4.15 (Gärdman-Lokalität der Logik erster Stufe)

Für jede ^{endliche} relationale Signatur σ und jede Klasse S von σ -Strukturen gilt:

Alle Anfragen, die FO-definierbar auf S sind, sind Gärdman-lokal auf S .

Beweis:

Sei $k \in \mathbb{N}_{\geq 1}$, Sei $\vec{x} = x_1, \dots, x_k$, Sei $\varphi(\vec{x})$ eine FO[σ]-Formel und sei q die von $\varphi(\vec{x})$ auf S definierte k -stellige Anfrage.

Gemäß dem Satz von Gärdman ist $\varphi(\vec{x})$ äquivalent zu einer Formel $\varphi'(\vec{x})$ in GNF.

D.h. $\varphi'(\vec{x})$ ist eine Boolesche Kombination von basis-lokalen Sätzen X_1, \dots, X_s und lokalen Formeln $\psi_1(\vec{x}), \dots, \psi_t(\vec{x})$, für geeignete $s, t \in \mathbb{N}$.

Seien $r, m \in \mathbb{N}$ so gewählt, dass jede der Formeln $\psi_i(\vec{x})$ r -lokal um \vec{x} ist und eine Quantortiefe $\leq m$ hat.

Betrachte nun eine beliebige Struktur \mathcal{M} es

und beliebige Tupel $\vec{a} \in A^k$ und $\vec{b} \in A^k$,

so dass $\mathcal{M}_r^{\mathcal{M}}(\vec{a}) \equiv_m \mathcal{M}_r^{\mathcal{M}}(\vec{b})$.

Wir müssen zeigen, dass

$$\mathcal{M} \models \psi[\vec{a}] \quad (\Leftrightarrow) \quad \mathcal{M} \models \psi[\vec{b}].$$

Da ψ eine Boolesche Kombination der Formeln $X_1, \dots, X_s, \psi_1(\vec{x}), \dots, \psi_t(\vec{x})$ ist, genügt es, folgendes zu zeigen:

(1) f.a. $i \in \{1, \dots, s\}$ gilt: $\mathcal{M} \models X_i[\vec{a}] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models X_i[\vec{b}]$

und

(2) f.a. $i \in \{1, \dots, t\}$ gilt: $\mathcal{M} \models \psi_i[\vec{a}] \Leftrightarrow \mathcal{M} \models \psi_i[\vec{b}]$

Punkt (1) gilt, da X_i ein Satz ist und daher nicht von \vec{a} oder \vec{b} abhängt.

Punkt (2) gilt, da $\mathcal{M}_r^{\mathcal{M}}(\vec{a}) \equiv_m \mathcal{M}_r^{\mathcal{M}}(\vec{b})$ ist, der Quantorenrang von $\psi_i(\vec{x})$ kleiner oder gleich m ist und $\psi_i(\vec{x})$ r -lokal um \vec{x} ist.

□